

Numéro : .....

Prénom et nom : .....

**Note : ..... / 20**

**I. (3 points)**

On considère la fonction  $f : x \mapsto \frac{e^x}{x^2}$  définie sur  $\mathbb{R}^*$ .

Déterminer  $\lim_{x \rightarrow 0} f(x)$ .

..... }  
..... } .....

**II. (3 points)**

On considère la fonction  $f : x \mapsto 1 - 4x^3 + 2x$  définie sur  $\mathbb{R}$ .

À quelle famille de fonctions la fonction  $f$  appartient-elle ?

Répondre par une phrase sur le modèle suivant à recopier et compléter : «  $f$  est une ..... ».

.....

Déterminer  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$  sans transformer l'expression de  $f$ .

.....

Écrire l'énoncé précis de la règle utilisée dans le cadre ci-dessous :

.....  
.....

**III. (14 points : 1°) 2 points + 2 points ; 2°) 2 points ; 3°) 2 points ; 4°) 2 points ; 5°) 2 points)**

Dans cet exercice, l'espace  $\mathcal{E}$  est muni d'un repère  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Pour toutes les questions, sauf la question 4°, on demande de cocher les réponses choisies.

1°) On donne les vecteurs  $\vec{u}(2; 2; 1)$ ,  $\vec{v}(-2; -2; 1)$ ,  $\vec{w}(8; 8; 2)$ .

Cocher les réponses choisies. Justifier ensuite sur les lignes en dessous du tableau.

<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{v}$ est colinéaire à $\vec{w}$ .	<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{v}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .
<input type="checkbox"/> $\vec{v} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{u}$ .	<input type="checkbox"/> $\vec{v} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .
<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{v}$ .	<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .

2°) On donne les points  $A(5; -8; -1)$  et  $B(-1; 0; 1)$ .

Le milieu de  $[AB]$  appartient au plan :

$(xOy)$

$(yOz)$

$(zOx)$

On rappelle que :

- le plan  $(xOy)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  ;

- le plan  $(yOz)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{j}, \vec{k})$  ;

- le plan  $(zOx)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{k}, \vec{i})$ .

Justifier par une égalité :

3°) On note  $P$  le plan d'équation  $y = 2$ .

$P$  est parallèle au plan :

$(xOy)$

$(yOz)$

$(zOx)$

4°) On reprend les notations des questions 2°) et 3°).

Soit  $C$  le point de  $P$  dont l'abscisse est égale à la cote de  $A$  et dont la cote est égale à l'abscisse de  $B$ .

$C$  a pour coordonnées : .....

5°) On reprend les notations de la question 1°).

Soit  $Q$  le plan de repère  $(O, \vec{u}, \vec{v})$ .

L'axe  $(Ox)$  est inclus dans  $Q$ .

L'axe  $(Oy)$  est inclus dans  $Q$ .

L'axe  $(Oz)$  est inclus dans  $Q$ .

# Question supplémentaire à l'exercice III

On reprend les notations de la question 1°).

À l'aide de la calculatrice, donner la valeur du déterminant du triplet  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Que peut-on en déduire pour les vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  ? Le résultat était-il prévisible ?

# Corrigé de l'interrogation écrite du 9-2-2024

## I.

On considère la fonction  $f: x \mapsto \frac{e^x}{x^2}$  définie sur  $\mathbb{R}^*$ .

Déterminer  $\lim_{x \rightarrow 0} f(x)$ .

$$\left. \begin{array}{l} \lim_{x \rightarrow 0} e^x = 1 \\ \lim_{x \rightarrow 0} x^2 = 0^+ \end{array} \right\} \text{ donc par limite d'un quotient, } \lim_{x \rightarrow 0} f(x) = +\infty.$$

La précision  $0^+$  (et pas juste 0) pour la limite de  $x^2$  quand  $x \rightarrow 0$  est importante : elle permet de dire que le résultat est  $+\infty$ .

pénalité : - 1 point en cas d'oubli.

On vérifie graphiquement le résultat de cette limite en traçant la courbe représentative de  $f$  sur l'écran de la calculatrice.

## II.

On considère la fonction  $f: x \mapsto 1 - 4x^3 + 2x$  définie sur  $\mathbb{R}$ .

À quelle famille de fonctions la fonction  $f$  appartient-elle ?

Répondre par une phrase sur le modèle suivant à recopier et compléter : «  $f$  est une ..... ».

$f$  est une fonction polynôme (de degré 3).

Déterminer  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$  sans transformer l'expression de  $f$ .

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} (-4x^3) = -\infty$$

Écrire l'énoncé précis de la règle utilisée dans le cadre ci-dessous :

La limite d'une fonction polynôme non nulle  $+\infty$  ou en  $-\infty$  est égale à celle de son monôme de plus haut degré.

On vérifie graphiquement le résultat de cette limite en traçant la courbe représentative de  $f$  sur l'écran de la calculatrice.

### III.

Dans cet exercice, l'espace  $\mathcal{E}$  est muni d'un repère  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Pour toutes les questions, sauf la question 4°, on demande de cocher les réponses choisies.

1°) On donne les vecteurs  $\vec{u}(2; 2; 1)$ ,  $\vec{v}(-2; -2; 1)$ ,  $\vec{w}(8; 8; 2)$ .

Cocher les réponses choisies. Justifier ensuite sur les lignes en dessous du tableau.

<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{v}$ est colinéaire à $\vec{w}$ .	<input checked="" type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{v}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .
<input checked="" type="checkbox"/> $\vec{v} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{u}$ .	<input type="checkbox"/> $\vec{v} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .
<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{v}$ .	<input type="checkbox"/> $\vec{u} + \vec{w}$ est colinéaire à $\vec{k}$ .

On a  $\vec{v} + \vec{w}(6; 6; 3)$ . On peut donc écrire  $\vec{v} + \vec{w} = 3\vec{u}$ . D'après cette égalité,  $\vec{v} + \vec{w}$  est colinéaire à  $\vec{u}$ .

On a  $\vec{u} + \vec{v}(0; 0; 2)$ . On peut donc écrire  $\vec{u} + \vec{v} = 2\vec{k}$ . D'après cette égalité,  $\vec{u} + \vec{v}$  est colinéaire à  $\vec{k}$ .

2°) On donne les points A(5; -8; -1) et B(-1; 0; 1).

Le milieu de  $[AB]$  appartient au plan :

$(xOy)$

$(yOz)$

$(zOx)$

On rappelle que :

- le plan  $(xOy)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  ;

- le plan  $(yOz)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{j}, \vec{k})$  ;

- le plan  $(zOx)$  désigne le plan de repère  $(O, \vec{k}, \vec{i})$ .

Justifier par une égalité :

Soit I le milieu de  $[AB]$ .

$$z_I = \frac{z_A + z_B}{2} = 0 \text{ donc } I \in (xOy)$$

Remarque : Il est inutile de calculer toutes les coordonnées de I [on trouve néanmoins :  $(2; -4; 0)$ ].

3°) On note  $P$  le plan d'équation  $y = 2$ .

$P$  est parallèle au plan :

$(xOy)$

$(yOz)$

$(zOx)$

4°) On reprend les notations des questions 2°) et 3°).

Soit C le point de  $P$  dont l'abscisse est égale à la cote de A et dont la cote est égale à l'abscisse de B.

C a pour coordonnées :  $(-1; 2; -1)$ .

5°) On reprend les notations de la question 1°).

Soit  $\mathcal{Q}$  le plan de repère  $(O, \vec{u}, \vec{v})$ .

L'axe  $(Ox)$  est inclus dans  $\mathcal{Q}$ .

L'axe  $(Oy)$  est inclus dans  $\mathcal{Q}$ .

L'axe  $(Oz)$  est inclus dans  $\mathcal{Q}$ .

Dans la question 1°), on a établi que  $\vec{u} + \vec{v} = 2\vec{k}$ . Le vecteur  $\vec{u} + \vec{v}$  est donc un vecteur directeur de l'axe  $(Oz)$ .

On en déduit que  $(Oz) \subset \mathcal{Q}$ .

## Question supplémentaire à l'exercice III

On reprend les notations de la question 1°).

À l'aide de la calculatrice, donner la valeur du déterminant du triplet  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Que peut-on en déduire pour les vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$ ? Le résultat était-il prévisible?

Le déterminant du triplet  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  dans la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est égal à 0.

On en déduit que les vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  sont coplanaires.

Le résultat était prévisible. En effet, on a établi dans la question 1°) que :  $\vec{v} + \vec{w} = 3\vec{u}$ . Cette égalité donne immédiatement  $\vec{w} = 3\vec{u} - \vec{v}$  (1).

(1) montre que le vecteur  $\vec{w}$  peut s'écrire comme combinaison linéaire des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

Par conséquent, les vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  sont coplanaires.